

ШТРАФЫ ПРИ УПРАВЛЕНИИ УРОВНЕМ РИСКА НА ПРЕДПРИЯТИИ

Щепкин Д.А.

(Институт проблем управления РАН, Москва)
schmail@mail.ru

Введение

Будем считать, что уровень риска x , вызываемый деятельностью предприятия или вероятность возникновения ЧС на этом предприятии, зависит от объема выпуска u и объема средств v , направляемых на снижение уровня риска: на совершенствование технологии, предупреждение возникновения нештатных ситуаций, укрепление производственной и технологической дисциплины. То есть $x=x(u, v)$, причем

$$(1) \quad x_i(0, v_i) = 0, \quad \frac{\partial x_i(u_i, v_i)}{\partial u_i} > 0, \quad \frac{\partial x_i(u_i, v_i)}{\partial v_i} < 0, \quad \frac{\partial^2 x_i(u_i, v_i)}{\partial v_i^2} > 0.$$

При применении механизма штрафов для предприятия устанавливается предельно допустимый уровень риска \mathfrak{k} . В этом случае прибыль предприятия может быть записана в виде

$$f = cu - z(u) - v - \begin{cases} h(x), & \text{если } x > \mathfrak{k} \\ 0, & \text{если } x \leq \mathfrak{k} \end{cases}$$

Наиболее распространенные виды функций штрафа следующие:

- штраф за превышение допустимого уровня риска $h(x)=H$;
- штраф за превышение допустимого уровня риска с дальнейшим ростом $h(x)=dx$;

$$- \text{ ступенчатая функция штрафа } h(x) = \begin{cases} H_1, & \text{если } x > \mathfrak{k}_1 \\ H_2, & \text{если } x > \mathfrak{k}_2 \\ \dots \\ H_k, & \text{если } x > \mathfrak{k}_k \end{cases}.$$

Для того чтобы использовать ступенчатую функцию штрафов необходимо задать несколько ступеней превышения минимального допустимого уровня риска.

Рассмотрим более подробно случай, когда прибыль предприятия определяется выражением

$$f = cu - z(u) - v - \begin{cases} H, & \text{если } x > \mathfrak{k} \\ 0, & \text{если } x \leq \mathfrak{k} \end{cases}$$

1. Механизм сильных штрафов.

Будем считать, что действует механизм сильных штрафов [1]. Это значит, что для предприятия превышение допустимого уровня риска всегда оказывается невыгодным. Кроме того, в дальнейшем будем считать, что затраты на выпуск продукции является возрастающей, выпуклой, имеющей непрерывную производную, функцией, то есть

$$(2) \quad z(0) = 0, \quad \frac{dz(u)}{du} > 0, \quad \frac{d^2z(u)}{du^2} > 0,$$

причем

$$(3) \quad \left. \frac{dz(u)}{du} \right|_{u=0} = 0, \quad \left. \frac{dz(u)}{du} \right|_{u=\infty} = \infty$$

Положим здесь также, задача предприятия заключается в максимизации остающейся в распоряжении предприятия прибыли. Следовательно, при определении объема выпуска предприятие решает задачу

$$(4) \quad \begin{cases} cu - z(u) - v \rightarrow \max \\ x(u, v) \leq \mathfrak{k} \end{cases},$$

здесь v – объем средств, направляемых предприятием на снижение уровня риска.

Пусть u^* решение уравнения

$$(5) \quad \frac{df}{du} = c - \frac{dz(u)}{du} = 0.$$

Если $x(u^*, 0) \leq \mathfrak{k}$, то предприятие выпускает такой объем продукции, который обеспечивает ему получение максимальной при-

были, и при этом предприятие не тратит свои средства на снижение уровня риска. Если же

$$(6) \quad x(u^*, 0) > \mathfrak{K},$$

то предприятие должно либо сократить объем выпуска до размеров u^{**} , таких что

$$(7) \quad x(u^{**}, 0) = \mathfrak{K},$$

либо потратить часть своих собственных средств на снижение уровня риска. Другими словами, предприятие решает либо задачу (7) и получает прибыль в размере $f^* = cu^* - z(u^*)$,

либо задачу (4) и получает прибыль в размере $f' = cu' - z(u') - v'$, где u' и v' решение задачи (4). Ситуация $f' = f^*$ возникает лишь в случае, $u' = u^{**}$, $v' = 0$.

Утверждение 1. Если в системе действует механизм сильных штрафов, справедливо (6) и $u' \neq u^{**}$, то предприятию всегда выгодно превысить объем выпуска u^{**} потратить при этом часть своих средств на снижение уровня риска.

Доказательство. Необходимо доказать справедливость неравенства $f' > f^*$. Если бы $f' < f^*$, то пара $(u^{**}, 0)$ являлась бы решением задачи (4), но это противоречит условию утверждения. Нетрудно видеть, что $u' > u^{**}$, иначе, в противном случае,

$$\mathfrak{K} = x(u^{**}, 0) < x(u', v'),$$

но тогда u' и v' не являются решением задачи (4) в силу условия (1).

Утверждение доказано.

Следствие. При выполнении условий утверждения 1 выполняется соотношение $u' \leq u^*$.

Действительно, если бы было $u' > u^*$, то можно было бы записать, $x(u', 0) > x(u^*, 0)$,

в то же время $cu^* - z(u^*) \geq cu' - z(u')$.

Но в силу условия (1) и (4) $x(u', v') = \mathfrak{K} > x(u^*, v')$ и при этом

$$cu^* - z(u^*) - v' \geq cu' - z(u') - v',$$

а отсюда следует, что u' и v' не являются решением задачи (4) и это противоречие доказывает следствие.

Решение задачи (4) сводится к решению системы уравнений:

$$(8) \quad \begin{cases} c - \frac{dz(u)}{du} + \frac{1}{\frac{\partial x(u,v)}{\partial v}} \frac{\partial x(u,v)}{\partial u} = 0 \\ x(u,v) - \mathfrak{K} = 0 \end{cases}$$

В дальнейшем будем рассматривать следующую зависимость уровня риска от объема выпуска и размера средств на снижение уровня риска

$$(9) \quad x(u,v) = \frac{w(u)}{w(u) + q(v)}.$$

Будем также полагать, что

$$(10) \quad w(0) = \left. \frac{dw(u)}{du} \right|_{u=0} = 0, \frac{dw(u)}{du} > 0, \frac{d^2w(u)}{du^2} \geq 0$$

$$(11) \quad q(0) = T, \left. \frac{dq(v)}{dv} \right|_{v=0} \neq 0, \frac{dq(v)}{dv} > 0, \frac{d^2q(v)}{dv^2} \leq 0.$$

В этом случае система (8) может быть представлена в виде

$$(12) \quad \begin{cases} c - \frac{dz(u)}{du} - \frac{w'q}{wq'} = 0 \\ \frac{w(u)}{w(u) + q(v)} - \mathfrak{K} = 0 \end{cases}$$

Выразив из второго уравнения системы (12) $q(v)$ и $v = v(u, \mathfrak{K})$, и подставив его в первое уравнение, получаем уравнение относительно u

$$(13) \quad c - \frac{dz(u)}{du} - \frac{1 - \mathfrak{K}}{\mathfrak{K}} \frac{w'}{\left. \frac{dq}{dv} \right|_{v=v(u, \mathfrak{K})}} = 0.$$

Утверждение 2. Для того, чтобы уравнение (13) имело решение, достаточно, чтобы выполнялись условия (2), (3) и (10), (11).

Доказательство. Обозначим $\Psi(u) = \frac{dz(u)}{du} + \frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{w'}{dv} \Big|_{v=v(u,\kappa)}$

В силу условий (3) и (10) $Y(0) = 0$. С другой стороны, в силу справедливости условий (2), (10) и (11) можно подобрать такое \tilde{u} , чтобы было справедливо неравенство

$$\Psi(\tilde{u}) = \frac{dz(u)}{du} \Big|_{u=\tilde{u}} + \frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{dw}{du} \Big|_{u=\tilde{u}} > c$$

Таким образом, функция $Y(u)$ определена на отрезке $[0, \tilde{u}]$ и в крайних точках этого отрезка она принимает не равные значения $\Psi(0) < \Psi(\tilde{u})$, а по теореме о промежуточном значении функции [2], для любого $\Psi(0) < c < \Psi(\tilde{u})$ существует, по меньшей мере, одна такая точка u' , $0 < u' < \tilde{u}$, что $\Psi(u') = c$.

Этот вывод и доказывает Утверждение 2.

Изменяя предельно допустимый уровень риска можно влиять на объем выпуска продукции на предприятии и на объем средств, выделяемых предприятием на снижение уровня риска.

Утверждение 3. Если зависимость уровня риска от объема выпуска и размера средств на снижение уровня риска определяются выражением (9) и выполняются условия (10), то уменьшение допустимого уровня риска всегда приводит к уменьшению объема выпуска.

Доказательство. Для доказательства утверждения необходимо показать, что $\frac{du}{d\kappa} > 0$.

Из второго уравнения системы (12) получаем

$$q(v) = w(u) \frac{1-\kappa}{\kappa}.$$

Подставив это значение в первое уравнение системы (12), можем записать

$$(14) \begin{cases} F(\kappa, u, v) = c - \frac{\partial z(u)}{\partial u} - \frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{w'(u)}{q'(v)} = 0 \\ \Phi(\kappa, u, v) = \frac{\omega(u)}{\omega(u) + \theta(v)} - \kappa = 0 \end{cases}$$

Эта система уравнений задает две функции одной переменной $u(\kappa)$ и $v(\kappa)$.

Производные функций $u(\kappa)$ и $v(\kappa)$, заданных системой (14) записываются в виде [3]

$$(15) \frac{du}{d\kappa} = \frac{F'_v \Phi'_\kappa - F'_\kappa \Phi'_v}{F'_u \Phi'_v - F'_v \Phi'_u}$$

и, соответственно,

$$(16) \frac{dv}{d\kappa} = \frac{F'_\kappa \Phi'_u - F'_u \Phi'_\kappa}{F'_u \Phi'_v - F'_v \Phi'_u}.$$

Так как $F'_\kappa = \frac{1}{\kappa^2} \frac{w'(u)}{q'(v)}$, $F'_u = -\frac{d^2 z(u)}{du^2} - \frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{w''(u)}{q'(v)}$, $F'_\kappa = -1$,

$\Phi'_u = \kappa(1-\kappa) \frac{w'(u)}{w(u)}$ и $\Phi'_v = -\frac{q'(v)}{w(u)} \kappa^2$, то (15) можно переписать

$$\frac{du}{d\kappa} = - \frac{\frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{w'(u)q''(v)}{[q'(v)]^2} - \frac{w'(u)}{w(u)}}{\left[\frac{d^2 z(u)}{du^2} + \frac{1-\kappa}{\kappa} \frac{w''(u)}{q'(v)} \right] \frac{q'(v)}{w(u)} \kappa^2 - (1-\kappa)^2 \frac{q''(v)[w'(u)]^2}{w(u)[q'(v)]^2}}.$$

Числитель этой дроби отрицательный, а знаменатель – положительный, поэтому $\frac{du}{d\kappa} > 0$.

Утверждение доказано.

Содержательно, это довольно естественный вывод. Чем более высокие требования предъявляются к уровню безопасности производства при действии механизма сильных штрафов, тем менее активно осуществляется производственная деятельность, что и приводит к снижению уровня выпуска продукции. Но при этом

остается вопрос: «Как изменяется объем средств, выделяемых предприятием для снижения уровня риска, если происходит изменение допустимого уровня риска?».

Для этого определим количество собственных средств v_d которое выделяет предприятие на снижение уровня риска, если допустимый уровень риска принимает значение

$$\kappa = x(u^*, 0) - d = \frac{w(u^*)}{w(u^*) + T} - d,$$

где d малая величина больше нуля. Для максимизации своей прибыли предприятие решает задачу (4), которую здесь можно записать в виде

$$\begin{cases} cu - z(u) - v \rightarrow \max \\ \frac{w(u)}{w(u) + q(v)} = \frac{w(u^*)}{w(u^*) + T} - d. \end{cases}$$

Пусть u_d и v_d решение этой задачи. Тогда справедливо выражение

$$d = \frac{w(u^*)q(v_d) - w(u_d)T}{[w(u^*) + T][w(u_d) + q(v_d)]}.$$

Очевидно, что при $d \rightarrow 0$ $w(u^*)q(v_d) - w(u_d)T \rightarrow 0$

или $\frac{w(u_d)}{q(v_d)} \xrightarrow{d \rightarrow 0} \frac{w(u^*)}{T}.$

Докажем, что при $d \rightarrow 0$ $u_d \rightarrow u^*$ и $v_d \rightarrow 0$.

Пусть $\lim_{d \rightarrow 0} u_d = u_0$ и $\lim_{d \rightarrow 0} v_d = v_0$. Из следствия к утверждению 1 следует, что $u_d \leq u^*$ и $v_d \geq 0$. Так как u_0 и v_0 решение задачи (4) и при $d \rightarrow 0$ решение задач (4) и (5) совпадают, то это означает, что при $d \rightarrow 0$ $u_d \rightarrow u^*$ и $v_d \rightarrow 0$.

Фактически здесь показано, что небольшое превышение $x(u^*, 0)$ над допустимым уровнем риска не приводит к скачку средств, выделяемых предприятием на снижение уровня риска. Этот рост происходит постепенно, по мере уменьшения κ . С другой сторо-

ны, из утверждения 3 следует, что по мере уменьшения κ происходит уменьшение объема выпуска. Очевидно, что на всем диапазоне уменьшения κ от $x(u^*, 0)$ до 0 одновременное увеличение объема средств, выделяемых предприятием на снижение уровня риска и уменьшение объема выпуска, происходить не может. Действительно, так как уменьшается объем выпуска, то падает и прибыль предприятия, а это может привести к тому, что прибыль предприятия упадет настолько, что окажется меньше объема средств, которые необходимо выделить на снижение уровня риска. То есть прибыль за вычетом средств на снижение уровня риска окажется отрицательной. В то же время предприятие может просто определить объем выпуска из условия (7), который обеспечит для него положительную прибыль и при этом $v=0$. Следовательно, при достаточно маленьком κ_m из решения системы (12) можно получить $v'=0$. А это значит, что при уменьшении κ на отрезке $[x(u^*, 0); \kappa_m]$ v' сначала возрастает от нуля до некоторой величины,

а потом убывает до нуля. А в этом случае $\frac{dv}{d\kappa}$ должна быть сначала положительной, а потом отрицательной.

Перепишем (16) в виде

$$\frac{dv}{d\kappa} = \frac{\frac{1 - \kappa}{\kappa} \frac{[w'(u)]^2}{w(u)q'(v)} - \left(\frac{d^2 z(u)}{du^2} + \frac{1 - \kappa}{\kappa} \frac{w''(u)}{q'(v)} \right)}{\left(\frac{d^2 z(u)}{du^2} + \frac{1 - \kappa}{\kappa} \frac{w''(u)}{q'(v)} \right) \frac{q'(v)}{w(u)} \kappa^2 - (1 - \kappa)^2 \frac{[w'(u)]^2 q''(v)}{w(u)[q'(v)]^2}}.$$

Знаменатель этой дроби положительный. Поэтому знак производной определяется числителем. Запишем его в виде

$$-\left\{ \frac{1 - \kappa}{\kappa} \frac{w(u)w''(u) - [w'(u)]^2}{q'(v)w(u)} + \frac{d^2 z(u)}{du^2} \right\}.$$

Легко видеть, что $\frac{dv}{d\kappa}$ может менять знак, если $w(u)w''(u) - [w'(u)]^2 < 0$.

Обозначим $w(u)w''(u) - [w'(u)]^2 = [w(u)]^2 j(u)$, где $j(u) < 0$, тогда можем записать $\frac{w(u)w''(u) - [w'(u)]^2}{[w(u)]^2} = j(u)$.

Это выражение можно представить в виде

$$\frac{w(u)w''(u) - [w'(u)]^2}{[w(u)]^2} = \left(\frac{w'(u)}{w(u)} \right)' = j(u).$$

Интегрируя его, получаем $\frac{w'(u)}{w(u)} = \int j(u) du$.

В свою очередь, это выражение можно представить в виде

$$[\ln w(u)]' = \int j(u) du,$$

интегрируя которое, получаем $\ln w(u) = \int [\int j(u) du] du$.

Из этого равенства можем определить функцию $w(u)$

$$w(u) = e^{\int [\int j(u) du] du}.$$

Таким образом, задавая функцию $j(u) < 0$ можно определить $w(u)$.

Пусть $j(u) = -\frac{k}{u^2}$, где $k > 0$ тогда $[\ln w(u)]' = \frac{k}{u} + C_1$.

Интегрируя еще раз, получаем $\ln w(u) = k \ln u + C_1 u + C_2$ или

$$(17) w(u) = u^k e^{C_1 u + C_2}.$$

2. Пример действия механизма сильных штрафов

Для иллюстрации полученных результатов рассмотрим следующий пример [4]. Пусть

$$z = \frac{1}{2} r q \left(\frac{u^2}{q^2} + 1 \right), w(u) = wu^2, q(v) = pv + T$$

где

q - объем продукции, обеспечивающий предприятию минимальную себестоимость продукции;

r - минимальная себестоимость;

w - коэффициент, характеризующий влияние объема выпуска продукции на уровень природно-техногенного риска;

p - коэффициент, характеризующий эффективность использования средств, направляемых на снижение уровня риска;

T - показатель, характеризующий безопасность производства.

Зависимость $w(u) = wu^2$ получается из (17) если положить $k=2, C_1=0, w = e^{C_2}$. Тогда

$$x(u, v) = \frac{wu^2}{wu^2 + pv + T}.$$

Если бы при функционировании предприятия не накладывались ограничения на уровень риска, объем выпуска на нем составил бы величину

$$u^* = \frac{cq}{r}, \text{ а уровень риска был бы равен } x^* = \frac{wc^2 q^2}{wc^2 q^2 + Tr^2}.$$

Если же допустимый уровень риска \mathfrak{k} таков, что $x^* > \mathfrak{k}$, то для определения объема выпуска необходимо решить систему уравнений (12), которую в этом случае можно переписать в виде

$$\begin{cases} c - \frac{r}{q}u - \frac{2(pv+T)}{up} = 0 \\ \frac{wu^2}{wu^2 + pv + T} - \mathfrak{k} = 0 \end{cases}.$$

Решение этой системы дает

$$u = \frac{pqc\mathfrak{k}}{2qw(1-\mathfrak{k}) + pr\mathfrak{k}}, v = wpq^2 c^2 \frac{\mathfrak{k}(1-\mathfrak{k})}{[2qw(1-\mathfrak{k}) + pr\mathfrak{k}]^2} - \frac{T}{p}.$$

Отсюда легко получить

$$\frac{\partial u}{\partial \mathfrak{k}} = qpc \frac{2qw}{[2qw - (2qw - pr)\mathfrak{k}]^2} > 0,$$

и, соответственно,

$$\frac{dv}{d\mathfrak{k}} = wpq^2 c^2 \frac{2wq - (2wq + rp)\mathfrak{k}}{[rp\mathfrak{k} + 2wq(1-\mathfrak{k})]^3}.$$

Из последнего выражения видно, что

$$(18) \quad \begin{aligned} \frac{\partial v}{\partial k} &> 0, \quad \text{если } k < \frac{2qw}{2qw + rp} \\ \frac{\partial v}{\partial k} &< 0, \quad \text{если } k > \frac{2qw}{2qw + rp} \end{aligned}$$

То есть существует такой уровень риска, при котором объем средств, направляемых предприятием на поддержание уровня безопасности, оказывается максимальным.

Пусть $r=20$, $q=200$, $c=80$, $w=0,01$, $p=0,8$ и $T=1500$. Графики изменения объема выпуска и размера средств на поддержание уровня безопасности в зависимости от предельно допустимого уровня риска представлены на рис. 1 и рис. 2.

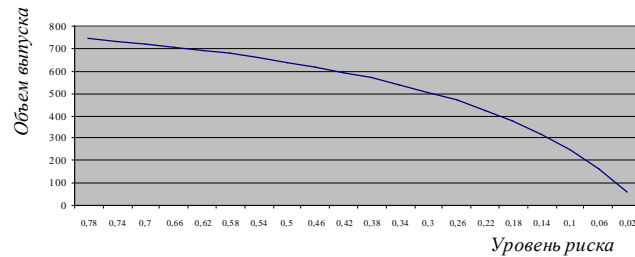


Рис. 1.

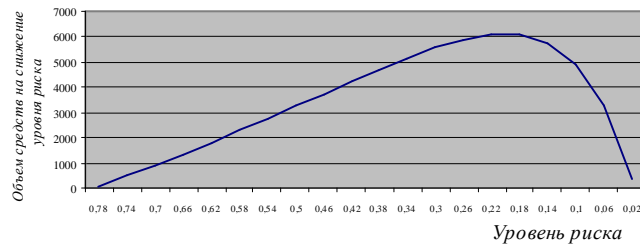


Рис. 2.

Из выражения (18) и рис. 2 видно, что максимальный объем средств, направляемых на снижение уровня риска, предприятие

направляет при установленном предельном уровне риске равным 0,2.

На рис. 3 представлена зависимость изменения прибыли предприятия в зависимости от предельно допустимого уровня риска.

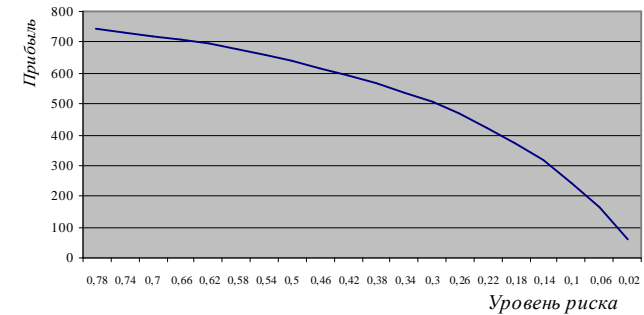


Рис. 3.

Анализ показывает, что в данном примере предприятию, при действии механизма сильных штрафов, имеет смысл начинать выпуск продукции, если предельно допустимый уровень риска больше 0,001, в противном случае производственная деятельность принесет предприятию только убытки.

Литература

1. Бурков В.Н., Кондратьев В.В. Механизмы функционирования организационных систем. М.: Наука, 1981.
2. Бермант А.Ф., Араманович И.Г. Краткий курс математического анализа. М.: Наука, 1968, с. 735.
3. Бронштейн И.Н., Семендяев К.А. Справочник по математике. – М.: Физматгиз, 1962. с. 608.
4. Щепкин Д.А., Оценка эффективности механизма платы за риск. – Правовые и экономические проблемы управления безопасностью и рисками. Сборник статей. ФЦНТП КП «Безопасность», Москва, 2003, С. 92 – 98.